



Slitta compatta a doppia guida Serie HLQ (pattini di guida)

Serie di prodotto

Serie HLQ		Azione	Alesaggio	Sensore fine corsa
		Doppio effetto	6	DS1-H
			8	
			12	
			16	
			20	
			25	
Pagina	268			351

Installazione ed utilizzo (universale)

1. Eliminare ogni tipo di impurità dalle tubature prima di collegarle ai cilindri;
2. L'aria deve essere filtrata a 40µm prima di essere immessa nel sistema;
3. In ambienti con basse temperature, adottare gli accorgimenti necessari per prevenire il congelamento;
4. Se il cilindro resta inoperativo e stoccato per un lungo periodo, assicurarsi che il prodotto sia mantenuto nella confezione originale.

Uscita teorica

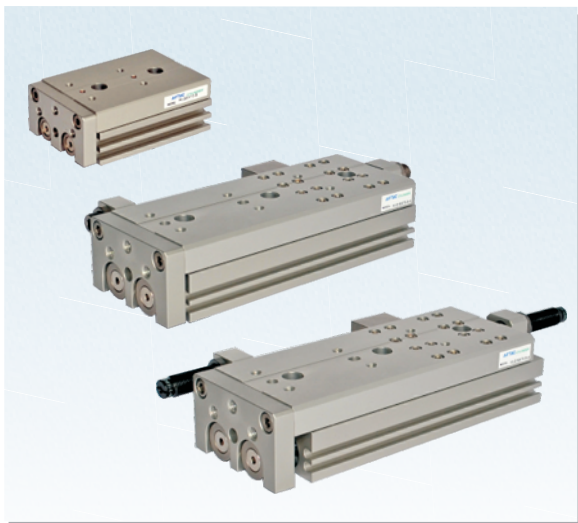
U.M.:Newton

Alesaggio (mm)	Diametro stelo (mm)	Posizione d'esercizio	Superficie di pressione (mm ²)	Pressione di esercizio (MPa)						
				0.2	0.3	0.4	0.5	0.6	0.7	
6	3	Doppio effetto	Out	42	8	13	17	21	25	29
			In	57	11	17	23	29	34	40
8	4	Doppio effetto	Out	75	15	23	30	38	45	53
			In	101	20	30	40	51	61	71
12	6	Doppio effetto	Out	170	34	51	68	85	102	119
			In	226	45	68	90	113	136	158
16	8	Doppio effetto	Out	302	60	91	121	151	181	211
			In	402	80	121	161	201	241	281
20	10	Doppio effetto	Out	471	94	141	188	236	283	330
			In	628	126	188	251	314	377	440
25	12	Doppio effetto	Out	756	151	227	302	378	454	529
			In	982	186	295	393	491	589	687



Slitta compatta a doppia guida(ricircolo di sfere)

Serie HLQ



Simbolo



Caratteristiche del prodotto

1. Slitta compatta con ricircolo lineare di sfere, garantisce elevata precisione.
2. Possibilità di fissaggio sulla guida scorrevole sia sul corpo della slitta tramite fori passanti.
3. Diverse possibilità di fissaggio sul pattino di guida.
4. Steli dotati di accoppiamenti auto allineanti.
5. Modello a doppio stelo in grado di produrre una doppia spinta.
6. Diverse possibilità di fissaggio sul corpo del cilindro.
7. Fori passanti sulla faccia principale e sul lato della slitta.



HLQ

Specifiche

Alesaggio(mm)	6	8	12	16	20	25
Larghezza guida (mm)	10	10	7	9	9	12
	(guida singola)		(guida doppia)			
Funzionamento	Doppio effetto					
Fluido	Aria (filtrata a 40µm)					
Pressione di esercizio	0.15~0.7MPa(22~100psi)(1.5~7.0bar)					
Massima pressione di esercizio	1.05MPa(150psi)(10.5bar)					
Temperatura di esercizio °C	-20~70					
Velocità di esercizio mm/s	50~500					
Tolleranza sulla corsa	+1.0 0					
Ammortizzo	Ammortizzo interno su entrambi i lati, Ammortizzo idraulico					
Sensore fine corsa	DS1-H□N, DS1-H□P ①					
Filettatura	M5×0.8				1/8"	

① Per i sensori fine corsa fare riferimento alle pagine 351~372.

Corsa

Alesaggio(mm)	Corse standard(mm)						Corsa massima (mm)
6	10	20	30	40	50		50
8	10	20	30	40	50	75	75
12	10	20	30	40	50	75	100
16	10	20	30	40	50	75	125
20	10	20	30	40	50	75	150
25	10	20	30	40	50	75	150

Note: per corse differenti da quelle indicate, si prega di contattare l'azienda.

Codice di Ordinazione

HLQ 20 × 30 S A S G

- Codice a sistema**: HLQ: Slitta compatta a doppia guida (ricircolo di sfere)
- Alesaggio**: 6 8 12 16 20 25
- Corsa**: Tabella corse disponibili
- Magnete**: S: Con magnete
- Tipo di filettatura**: G : G
- Ammortizzo**:
 - Vuoto: nessun ammortizzo (standard)
 - A: ammortizzo regolabile
 - B: ammortizzo idraulico
 - AS: ammortizzo regolabile anteriore
 - BS: ammortizzo idraulico anteriore
 - AF: ammortizzo regolabile posteriore
 - BF: ammortizzo idraulico posteriore

Note ①: le slitte Φ6 non sono disponibili con ammortizzo idraulico (modelli B, BS, BF non disponibili).

②: Se la filettatura è di tipo M5, questa posizione del codice è vuota.



Slitta compatta a doppia guida (ricircolo di sfere)

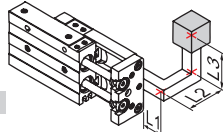
Serie HLQ

Selezione dei prodotti

Per selezionare il prodotto adatto all'applicazione, fare riferimento ai seguenti passaggi:

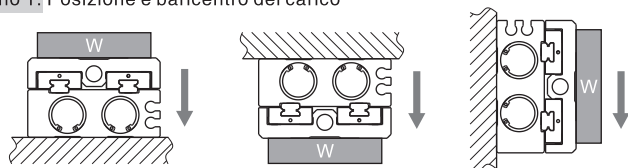
A. Determinazione delle condizioni di lavoro (conformemente alle normative di sicurezza)

1. Caratteristiche della slitta prescelta (alesaggio, corsa)
2. Tipo di ammortizzo (regolabile o idraulico)
3. Modalità di fissaggio (sul corpo o sui lati)
4. Movimento della slitta (orizzontale o verticale)
5. Velocità di esercizio della slitta V_a (mm/s)
6. Posizione e baricentro del carico W (N) **Disegno 1**
7. Distanza L_1 , L_2 , L_3 (mm) tra il baricentro del carico ed i punti di fissaggio



Spiegazione:
 L_1 è la distanza tra il baricentro del carico e l'estremità della slitta. Se il carico è posto sopra la slitta, L_1 avrà valore negativo.

Disegno 1: Posizione e baricentro del carico



B. Controllo dell'energia cinetica

Passaggi base

1. Calcolo dell'energia cinetica effettiva E (J) del carico

$$E = \frac{1}{2} \times \frac{W}{g} \times \left(\frac{1.4 \times V_a}{1000} \right)^2$$

2. Calcolo dell'energia cinetica consentita E_a (J)

$$E_a = K \times E_{max}$$

K : coefficiente legato alla modalità montaggio della slitta (disegno 2)

E_{max} : massima energia cinetica consentita (tabella 1)

3. Il risultato del calcolo deve rispettare il parametro $E \leq E_a$

C. Controllo del carico

Passaggi base

1. Calcolo del momento di forza consentito W_a (N)

$$W_a = K \times \beta \times W_{max}$$

K : coefficiente legato alla modalità di montaggio della slitta (disegno 2)

W_{max} : carico massimo consentito (tabella 1)

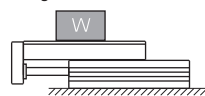
β : coefficiente del carico (disegno 3)

2. Il risultato del calcolo deve rispettare il parametro

$$W \leq W_a$$

Disegno 2: coefficiente legato alla modalità montaggio della slitta (K)

Fissaggio sulla guida



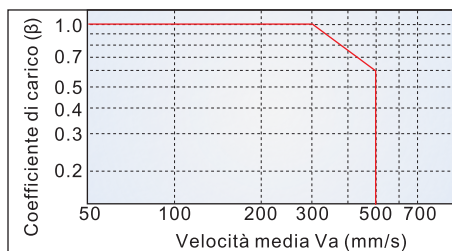
Coefficiente $K=1$

Fissaggio sulle estremità



Coefficiente $K=0.6$

Disegno 3: coefficiente di carico (β)

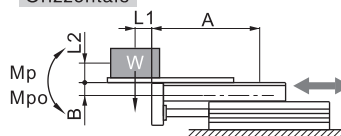


D. Controllo del momento torcente

Passaggi base

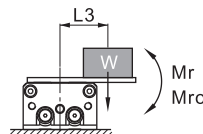
1. Calcolo del momento torcente M_p , M_{po} , M_y , M_{yo} , M_r , M_{ro} (Nm)

Orizzontale



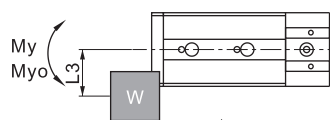
Corsa:
 $M_p = W \times (L_1 + A) / 1000$

Momento statico:
 $M_{po} = \frac{W \times (L_1 + A)}{1000} + \frac{W \times a \times (L_2 + B)}{1000 \times g}$



Corsa:
 $M_r = W \times L_3 / 1000$

Momento statico:
 $M_{ro} = (W \times a \times L_3) / 1000g$



Corsa:
 $M_y = 0$

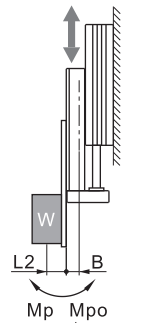
Momento statico:
 $M_{yo} = (W \times a \times L_3) / 1000g$

2. Risultato del calcolo

Corsa:	$\frac{M_p}{M_{p_{max}}} + \frac{M_y}{M_{y_{max}}} + \frac{M_r}{M_{r_{max}}} \leq 1$
Momento statico:	$\frac{M_{po}}{M_{po_{max}}} + \frac{M_{yo}}{M_{yo_{max}}} + \frac{M_{ro}}{M_{ro_{max}}} \leq 1$

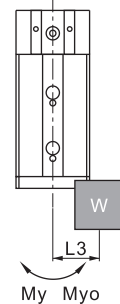
Verticale

1. Calcolo del momento torcente M_p , M_{po} , M_y , M_{yo} , M_r , M_{ro} (Nm)



Corsa:
 $M_p = W \times (L_2 + B) / 1000$

Momento statico:
 $M_{po} = \frac{W \times (L_2 + B)}{1000} + \frac{W \times a \times (L_2 + B)}{1000 \times g}$



Corsa:
 $M_y = W \times L_3 / 1000$

Momento statico:
 $M_{yo} = \frac{W \times a \times L_3}{1000g} + \frac{W \times L_3}{1000}$

2. Risultato del calcolo

Corsa:	$\frac{M_p}{M_{p_{max}}} + \frac{M_y}{M_{y_{max}}} \leq 1$
Momento statico:	$\frac{M_{po}}{M_{po_{max}}} + \frac{M_{yo}}{M_{yo_{max}}} \leq 1$

Spiegazione

L_1 , L_2 , L_3 : Distanza tra il baricentro del carico ed i punti di fissaggio (valutare la situazione reale di utilizzo);

A , B : valori di compensazione (tabella 2);

$M_{p_{max}}$, $M_{y_{max}}$, $M_{r_{max}}$, $M_{po_{max}}$, $M_{yo_{max}}$, $M_{ro_{max}}$: momento torcente massimo consentito (tabella 2)

g : accelerazione gravitazionale ($g=9.81 \text{ m/s}^2$);

a : accelerazione inerziale (deceleratore regolabile $a=1600 \times (V_a/1000)^2$, deceleratore idraulico $a=400 \times (V_a/1000)^2$)

W : Massa del carico (valutare la situazione reale di utilizzo)



HLQ

Slitta compatta a doppia guida(ricircolo di sfere)

Serie HLQ

Note: codici, descrizioni ed unit  di misura

Codice	Descrizione	U.M.
A、 B	Valori di compensazione	mm
a	Accelerazione inerziale	-
E	Energia cinetica	J
Ea	Energia cinetica consentita	J
E _{max}	Massima energia cinetica consentita	J
g	Accelerazione gravitazionale g=9.81	m/s ²
K	coefficiente legato alla modalit� montaggio della slitta	-
L1、 L2、 L3	Distanza tra il baricentro del carico ed i punti di fissaggio della slitta	mm
Mp、 My、 Mr	Momento dinamico (torcente, oscillatorio, rotatorio)	Nm
Mp _{max} 、 My _{max} 、 Mr _{max}	Momento dinamico massimo (torcente, oscillatorio, rotatorio)	Nm
Mpo、 Myo、 Mro	Momento statico (torcente, oscillatorio, rotatorio)	Nm
Mpo _{max} 、 Myo _{max} 、 Mro _{max}	Momento statico massimo (torcente, oscillatorio, rotatorio)	Nm
Va	Velocit� media	mm/s
W	Massa di carico	N
W _{max}	Massima massa di carico consentita	N
β	coefficiente del momento di forza	-

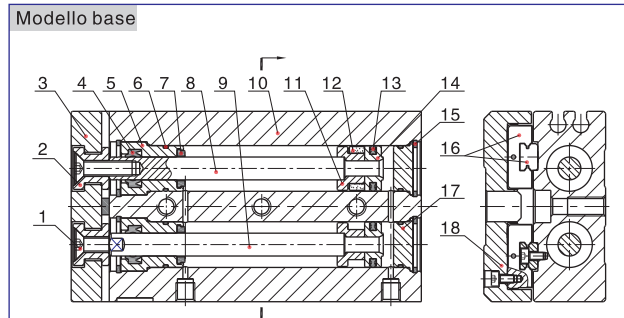
Tabella 1: Massima energia cinetica consentita (E_{max}),
Massima massa di carico consentita (W_{max})

Modello	Massima energia cinetica consentita E _{max} (J)			Massima massa di carico consentita W _{max} (N)
	Modello base	Con ammortizzo regolabile	Con ammortizzo idraulico	
HLQ6	0.01	0.01	-	4
HLQ8	0.024	0.024	0.048	8
HLQ12	0.05	0.05	0.1	15
HLQ16	0.1	0.1	0.2	30
HLQ20	0.13	0.13	0.26	40
HLQ25	0.22	0.22	0.44	70

Tabella 2: Massimo momento dinamico consentito (Nm), valore di compensazione (mm)

Alesaggio	Corsa	Momento statico			Tipo di movimento			Valori di compensazione	
		Mpo _{max}	Myo _{max}	Mro _{max}	Mp _{max}	My _{max}	Mr _{max}	A	B
6	10	3.4	3.4	5.4	0.7	0.7	1.2	30	7
	20	3.4	3.4	5.4	0.7	0.7	1.2	40	
	30	3.4	3.4	5.4	0.7	0.7	1.2	50	
	40	3.4	3.4	5.4	0.7	0.7	1.2	60	
	50	3.4	3.4	5.4	0.7	0.7	1.2	70	
8	10	3.4	3.4	5.4	0.7	0.7	1.2	30	7
	20	3.4	3.4	5.4	0.7	0.7	1.2	40	
	30	3.4	3.4	5.4	0.7	0.7	1.2	50	
	40	3.4	3.4	5.4	0.7	0.7	1.2	60	
	50	3.4	3.4	5.4	0.7	0.7	1.2	70	
12	10	5.5	5.5	8.5	1.5	1.5	2.5	32	11
	20	5.5	5.5	8.5	1.5	1.5	2.5	44	
	30	5.5	5.5	8.5	1.5	1.5	2.5	54	
	40	5.5	5.5	8.5	1.5	1.5	2.5	62	
	50	5.5	5.5	8.5	1.5	1.5	2.5	72	
	75	36	36	58	13	13	21	115	
16	10	15	15	23	3	3	5.4	49	12
	20	15	15	23	3	3	5.4	49	
	30	15	15	23	3	3	5.4	59	
	40	15	15	23	3	3	5.4	69	
	50	15	15	23	3	3	5.4	79	
	75	62	62	103	21	21	38	120	
20	10	15	15	23	3	3	5.4	53	14
	20	15	15	23	3	3	5.4	53	
	30	15	15	23	3	3	5.4	63	
	40	15	15	23	3	3	5.4	73	
	50	15	15	23	3	3	5.4	83	
	75	62	62	103	21	21	38	123	
	100	74	74	103	29	29	38	157	
	125	65	65	103	29	29	38	178	
	150	99	99	103	37	37	38	210	
25	10	25	25	36	6.3	6.3	10.7	60	17
	20	25	25	36	6.3	6.3	10.7	60	
	30	25	25	36	6.3	6.3	10.7	70	
	40	25	25	36	6.3	6.3	10.7	80	
	50	25	25	36	6.3	6.3	10.7	90	
	75	110	110	190	36	36	70	130	
	100	165	165	190	68	68	70	168	
	125	195	195	190	77	77	70	205	
	150	200	200	190	77	77	70	230	

Struttura interna



Nr. Voce	Materiale
1	Vite
2	Accoppiamento
3	Piastra di fissaggio
4	O-ring
5	Testata anteriore
6	O-ring
7	Ammortizzo
8	Stelo A
9	Stelo B
10	Corpo
11	Sede del magnete
12	Magnete
13	O-ring pistone
14	Pistone
15	Rondella
16	Guida lineare
17	Testata posteriore
18	Guida



HLQ



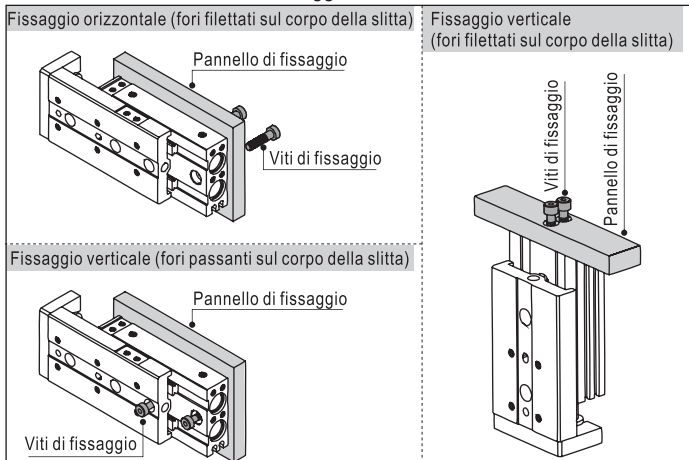
Slitta compatta a doppia guida(ricircolo di sfere)

Serie HLQ

■ Installazione ed utilizzo

1. Fissaggio della slitta:

1.1. n.3 differenti modalit  di fissaggio



1.2. Fare riferimento alla tabella sottostante per valutare la lunghezza delle viti e la coppia di serraggio necessarie al fissaggio della slitta. Un fissaggio troppo serrato potrebbe compromettere il movimento del pezzo, un fissaggio insufficiente potrebbe avere come conseguenza la caduta del pezzo.

Fissaggio orizzontale (fori filettati sul corpo della slitta)

Modell	Viti di fissaggio	Massima coppia di serraggio	Massima profondit�
HLQ6	M4 x 0.7	2.1(N.m)	8(mm)
HLQ8	M4 x 0.7	2.1(N.m)	8(mm)
HLQ12	M5 x 0.8	4.4(N.m)	10(mm)
HLQ16	M6 x 1.0	4.4(N.m)	10(mm)
HLQ20	M6 x 1.0	7.4(N.m)	12(mm)
HLQ25	M8 x 1.25	18.0(N.m)	16(mm)

Fissaggio verticale (fori passanti sul corpo della slitta)

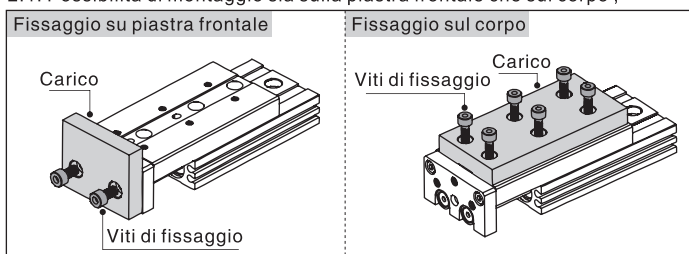
Modell	Viti di fissaggio	Massima coppia di serraggio	Massima profondit�
HLQ6	M3 x 0.5	1.2(N.m)	8.0(mm)
HLQ8	M3 x 0.5	1.2(N.m)	9.6(mm)
HLQ12	M4 x 0.7	2.8(N.m)	13.4(mm)
HLQ16	M5 x 0.8	5.7(N.m)	16.7(mm)
HLQ20	M5 x 0.8	5.7(N.m)	22.0(mm)
HLQ25	M6 x 1.0	10.0(N.m)	27.0(mm)

Fissaggio verticale (fori filettati sul corpo della slitta)

Modell	Viti di fissaggio	Massima coppia di serraggio	Massima profondit�
HLQ6	M2.5 x 0.45	0.5(N.m)	3.5(mm)
HLQ8	M3 x 0.5	0.9(N.m)	4.0(mm)
HLQ12	M4 x 0.7	2.1(N.m)	6.0(mm)
HLQ16	M5 x 0.8	4.4(N.m)	7.0(mm)
HLQ20	M5 x 0.8	4.4(N.m)	8.0(mm)
HLQ25	M6 x 1.0	7.4(N.m)	10.0(mm)

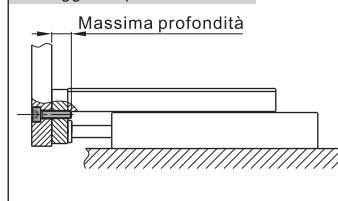
2. Fissaggio del carico :

2.1. Possibilit  di montaggio sia sulla piastra frontale che sul corpo ;



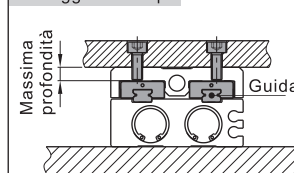
2.2. Fare riferimento alla tabella sottostante per valutare la lunghezza delle viti e la coppia di serraggio necessarie al fissaggio del carico. In condizioni normali raccomandiamo una profondit  non superiore a 0.5mm per garantire un fissaggio corretto e non interferire con le guide;

Fissaggio su piastra frontale



Modell	Viti di fissaggio	Massima coppia di serraggio	Massima profondit�
HLQ6	M3 x 0.4	0.9(N.m)	5(mm)
HLQ8	M4 x 0.7	2.1(N.m)	6(mm)
HLQ12	M5 x 0.8	4.4(N.m)	8(mm)
HLQ16	M6 x 1.0	7.4(N.m)	10(mm)
HLQ20	M6 x 1.0	7.4(N.m)	13(mm)
HLQ25	M8 x 1.25	18.0(N.m)	15(mm)

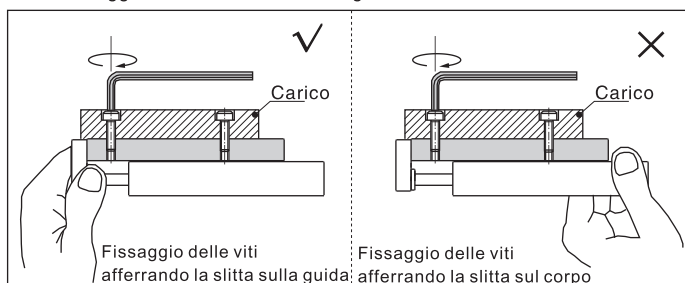
Fissaggio sul corpo



Modell	Viti di fissaggio	Massima coppia di serraggio	Massima profondit�
HLQ6	M3 x 0.5	0.9(N.m)	4.7(mm)
HLQ8	M3 x 0.5	0.9(N.m)	4.7(mm)
HLQ12	M4 x 0.7	2.1(N.m)	5.0(mm)
HLQ16	M5 x 0.8	4.4(N.m)	5.0(mm)
HLQ20	M5 x 0.8	4.4(N.m)	8.0(mm)
HLQ25	M6 x 1.0	7.4(N.m)	9.0(mm)

2.3. Se le guide lineari sono utilizzate come supporto di fissaggio, limitare la forza d'impatto ed il momento torcente a cui la slitta   sottoposta;

2.4. Nel fissare il carico alla guida, si raccomanda di tenere la guida con una mano. Procedendo al fissaggio sorreggendo la slitta dal corpo si rischia danneggiare lo scorrimento della guida.



3. Deceleratore idraulico:

1. Sostituire i deceleratori non appena diminuisce la loro capacit  di assorbire gli urti;
2. I deceleratori non sono regolabili. La manomissione delle viti poste sul fondo del deceleratore pu  causare una perdita d'olio.
3. Fare riferimento alla tabella sottostante per la scelta della corretta coppia di serraggio da utilizzare in fase di fissaggio del deceleratore.

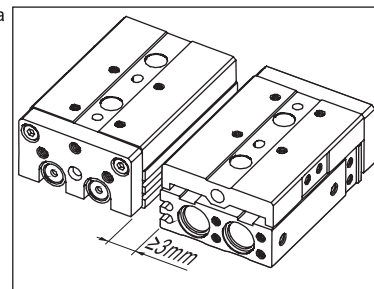
Ghiera di fissaggio del deceleratore
Deceleratore idraulico

Modell	Deceleratore	Coppia di serraggio
HLQ6	Non dotato di deceleratori idraulici	
HLQ8	ACA0806-1N	1.67(N.m)
HLQ12	ACA0806-1N	1.67(N.m)
HLQ16	ACA1007-1N	3.14(N.m)
HLQ20	ACA1210-1N	3.14(N.m)
HLQ25	ACA1412-1N	10.8(N.m)

Deceleratore NON regolabile. La manomissione di questa vite pu  causare una perdita d'olio.

4. Installazione del sensore finecorsa

- 4.1. Le slitte HLQ sono corredate di magneti ed utilizzano sensori DS1-H e DS1-HL. Per i corretti codici d'ordine fare riferimento alla sezione apposita di questo catalogo.
- 4.2. L'installazione particolarmente ravvicinata di due cilindri pu  causare interferenza e malfunzionamento dei sensori fine corsa. Tenere in considerazione il campo di azione del magnete per determinare la distanza minima di installazione dei cilindri.



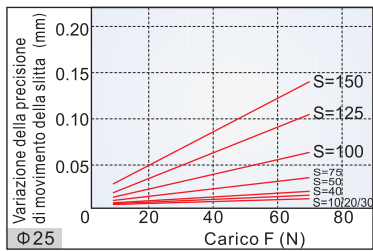
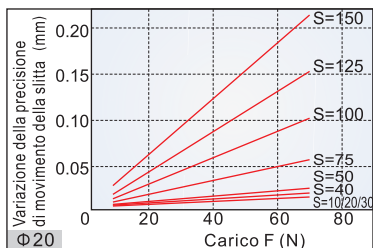
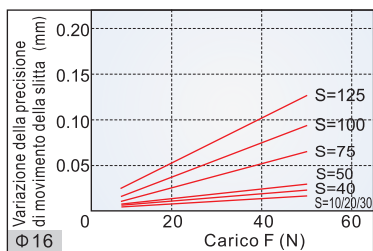
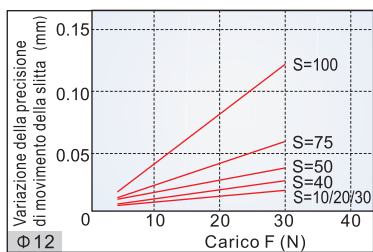
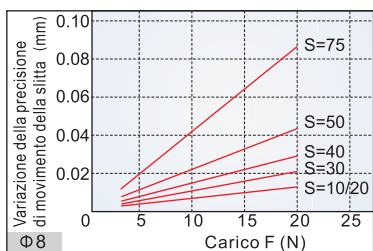
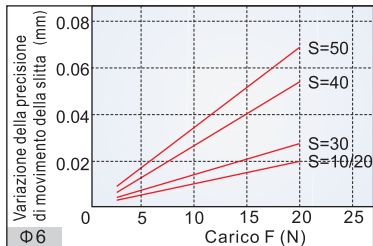
5.   indispensabile l'utilizzo di regolatore di flusso. La massima velocit  consentita   di 500mm/s.
6. Porre attenzione alla reale situazione di utilizzo per valutare correttamente carichi e momento dinamico.



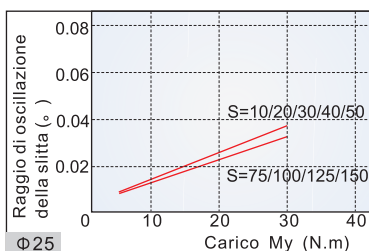
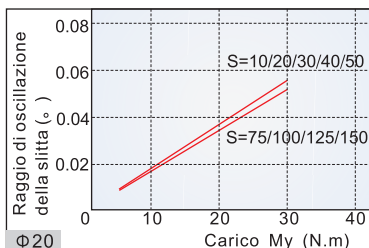
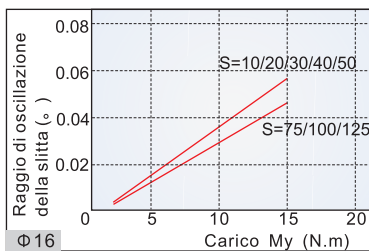
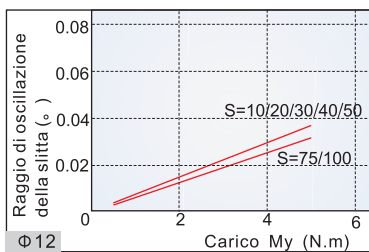
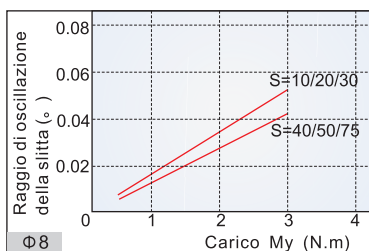
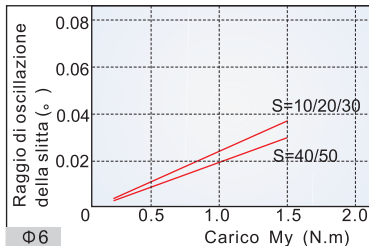
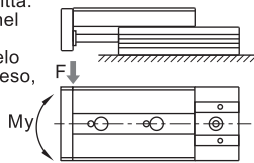
Slitta compatta a doppia guida(ricircolo di sfere)

Serie HLQ

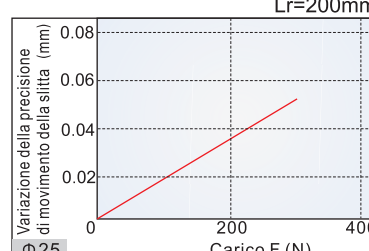
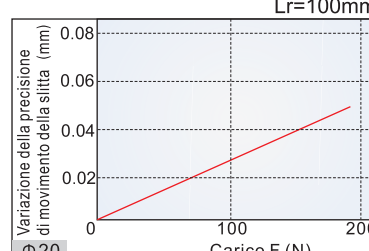
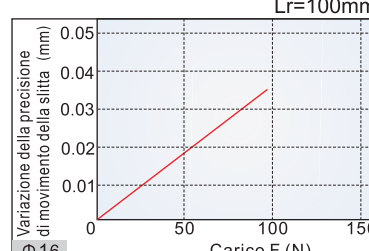
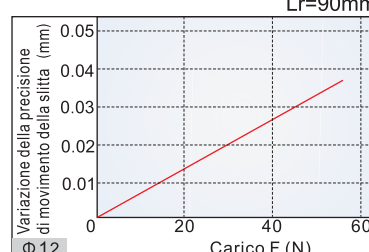
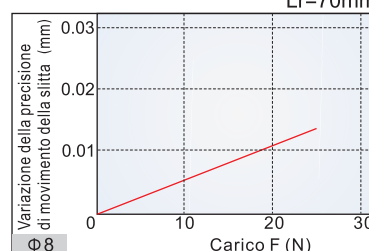
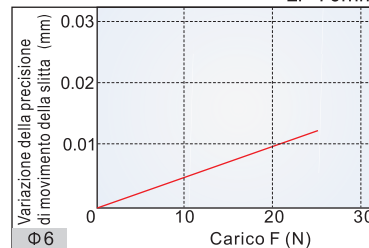
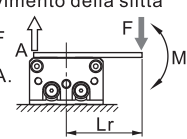
6.1. Una forza di torsione può influire sulla precisione di movimento della slitta:
Se un carico agisce nel punto indicato nel disegno mentre lo stelo è completamente esteso, la slitta può essere danneggiata.



6.2. Una forza oscillatoria può influire sulla precisione di movimento della slitta:
Se un carico agisce nel punto indicato nel disegno mentre lo stelo è completamente esteso, la slitta può essere danneggiata.



6.3. Una forza rotatoria può influire sulla precisione di movimento della slitta
Applicando un carico nel punto F può verificarsi un danno nel punto A.



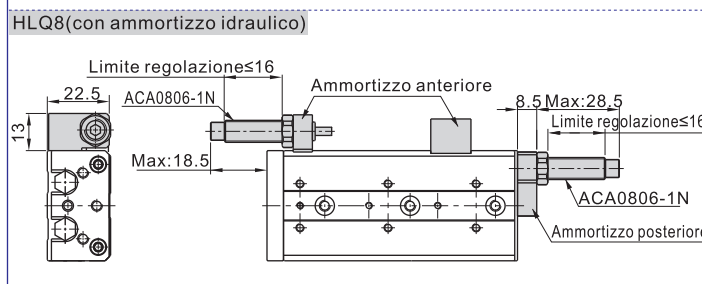
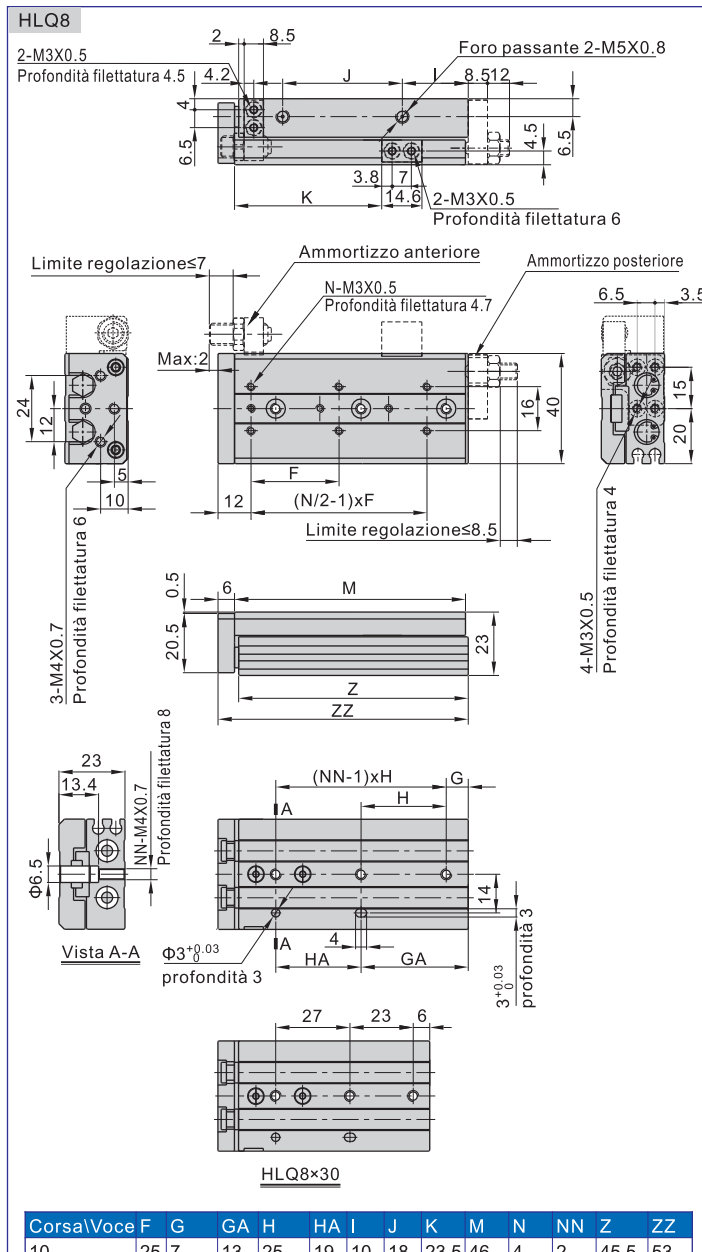
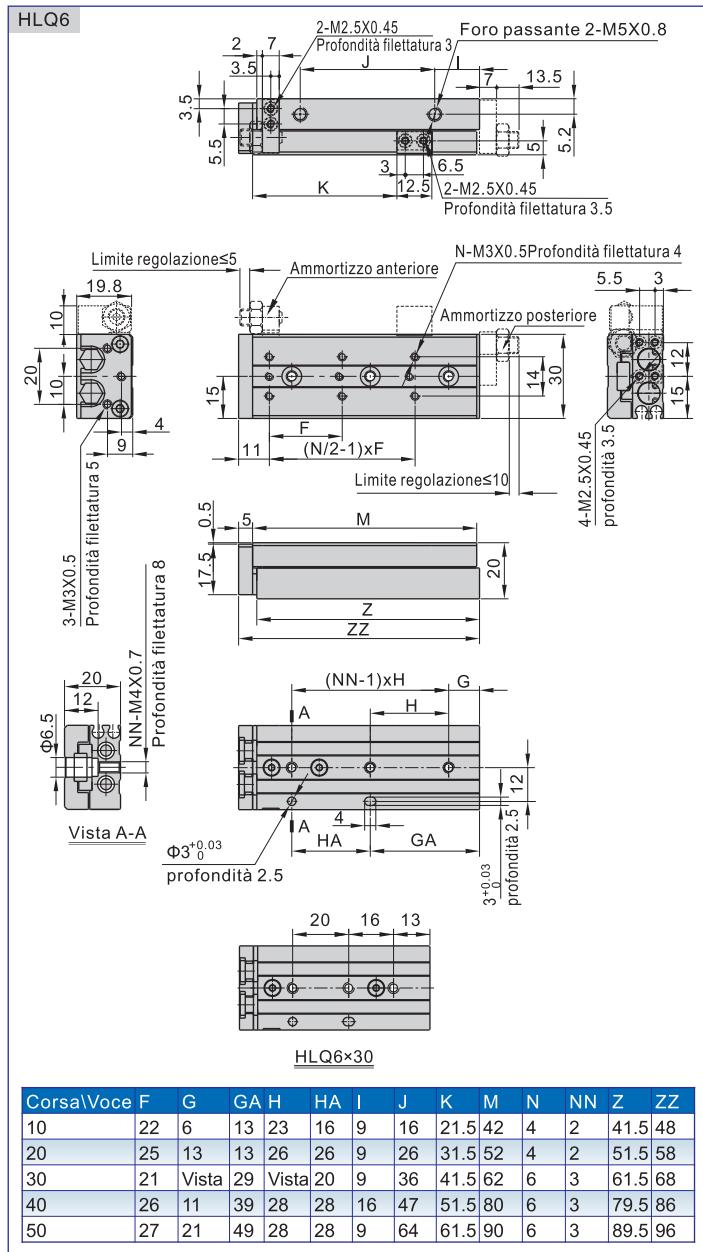
HLQ



Slitta compatta a doppia guida(ricircolo di sfere)

Serie HLQ

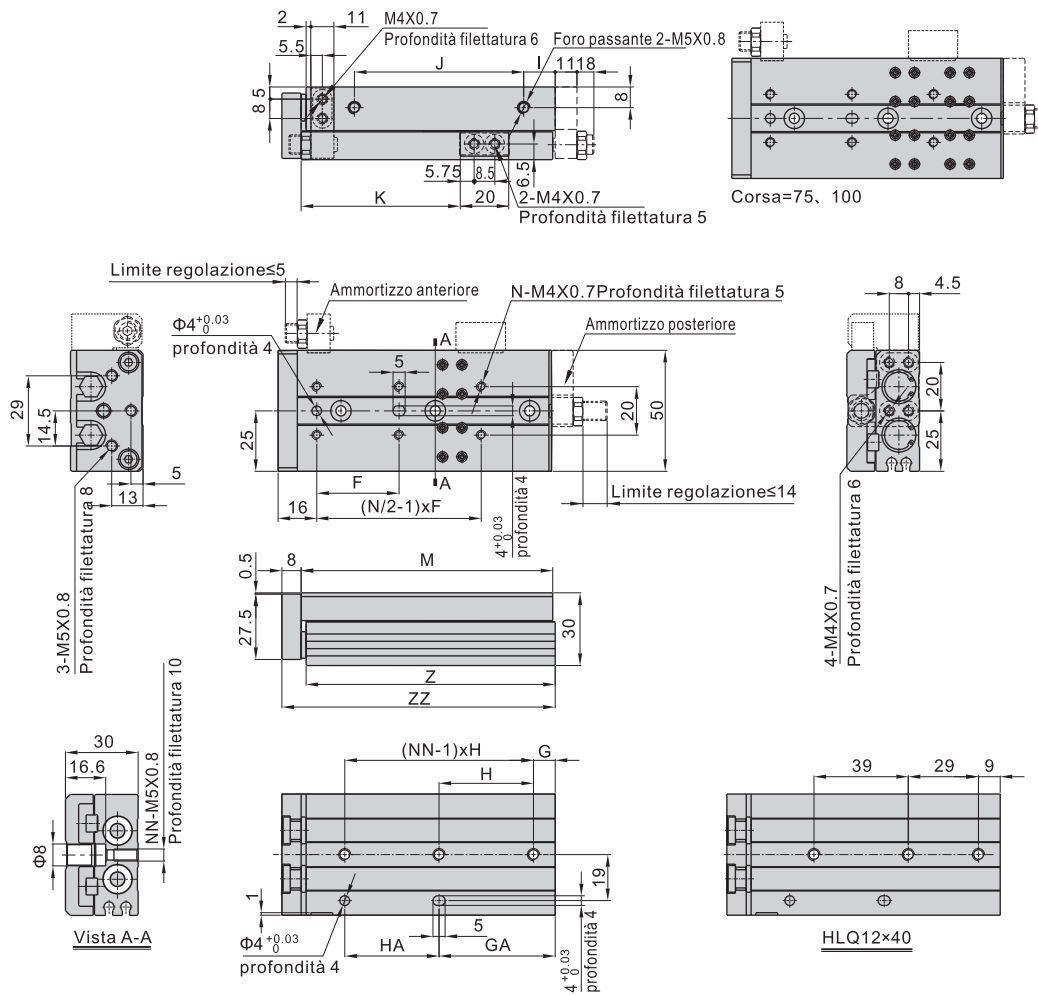
Struttura esterna



Slitta compatta a doppia guida(ricircolo di sfere)

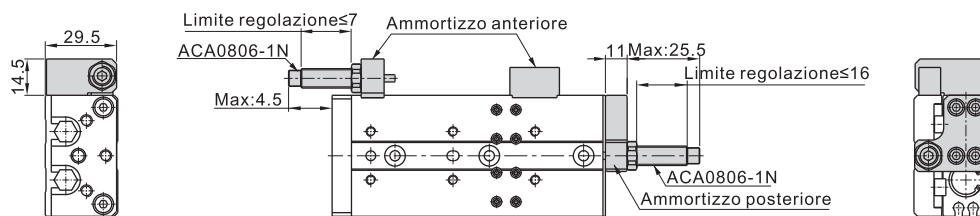
Serie HLQ

HLQ12



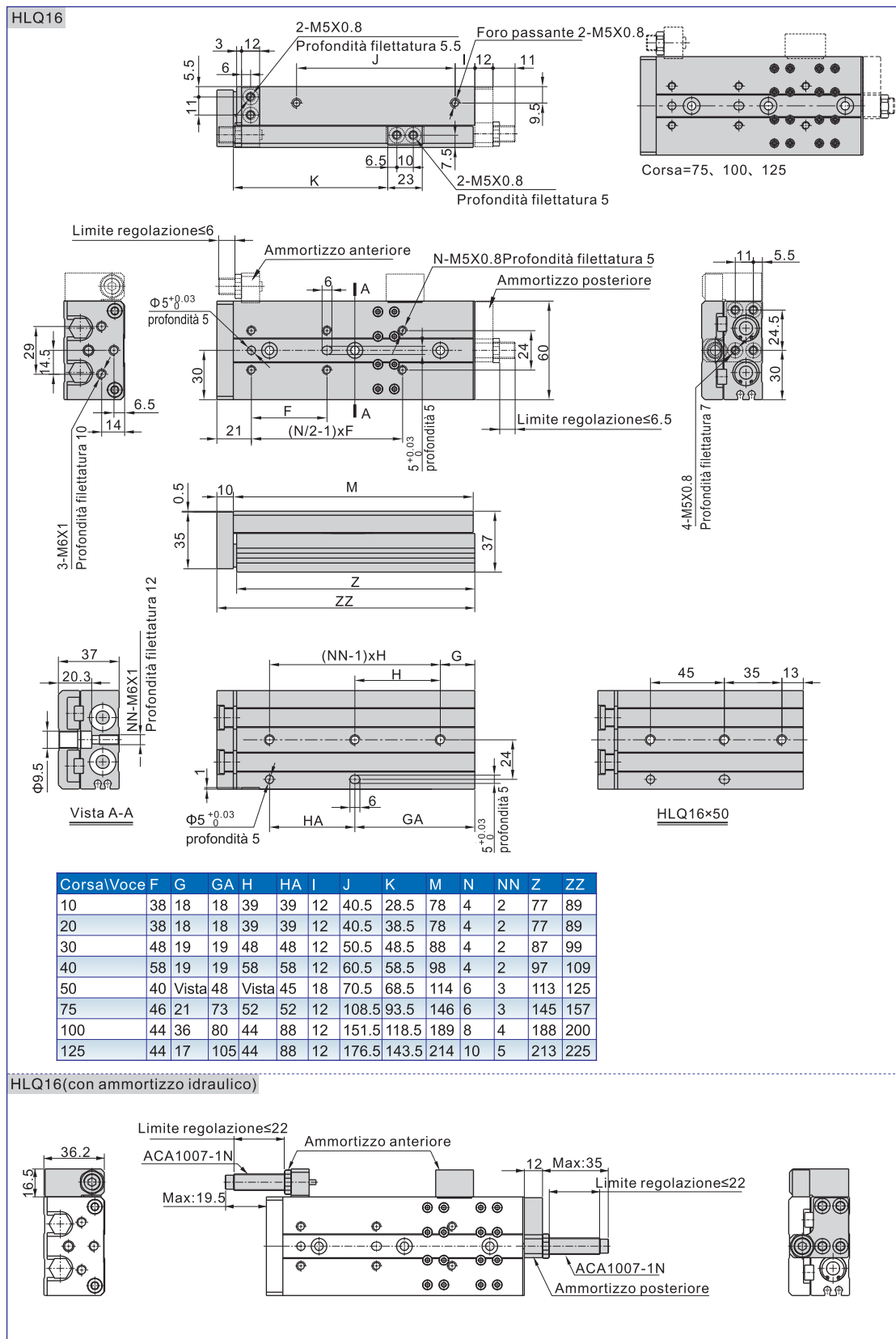
Corsa/Voce	F	G	GA	H	HA	I	J	K	M	N	NN	Z	ZZ
10	28	18	18	32	32	13	32.5	35	67	4	2	66	76
20	28	18	18	32	32	13	32.5	45	67	4	2	66	76
30	38	20	20	40	40	13	42.5	55	77	4	2	76	86
40	34	Vista	38	Vista	39	13	59.5	65	94	6	3	93	103
50	34	9	48	39	39	13	69.5	75	104	6	3	103	113
75	36	23	59	36	72	13	113.5	99	148	8	4	147	157
100	36	12	84	36	72	17	134.5	124	173	10	5	172	182

HLQ12(con ammortizzo idraulico)



Slitta compatta a doppia guida(ricircolo di sfere)

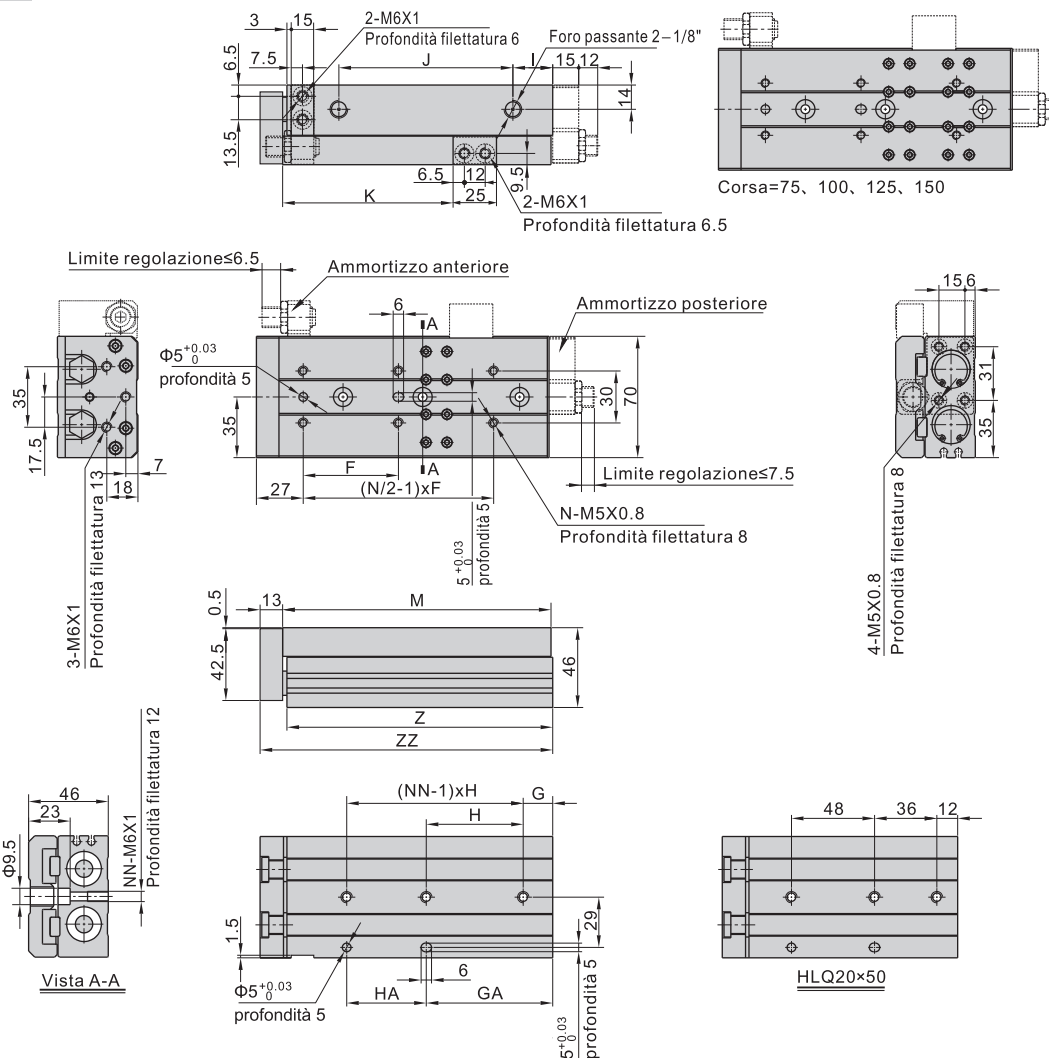
Serie HLQ



Slitta compatta a doppia guida(ricircolo di sfere)

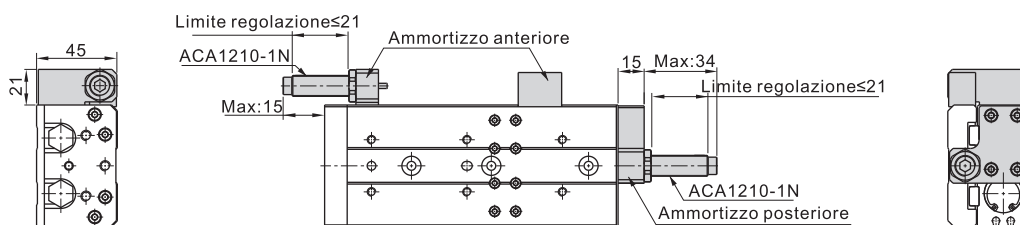
Serie HLQ

HLQ20



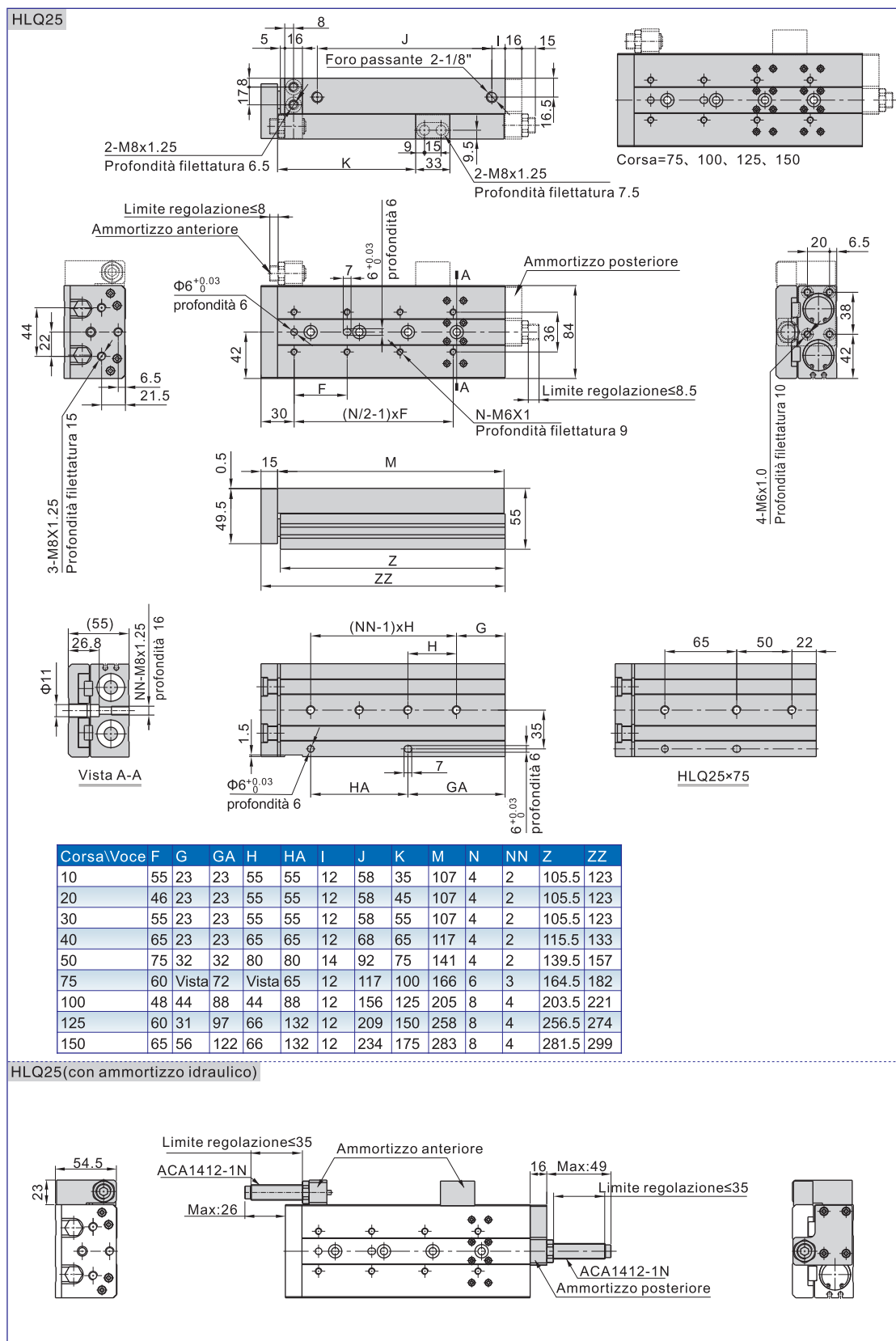
Corsa\Voce	F	G	GA	H	HA	I	J	K	M	N	NN	Z	ZZ
10	45	22	18	46	50	16	46.5	32.5	94	4	2	92.5	108
20	40	22	18	46	50	16	46.5	42.5	94	4	2	92.5	108
30	48	22	18	46	50	16	46.5	52.5	94	4	2	92.5	108
40	58	22	22	56	56	16	56.5	62.5	104	4	2	102.5	118
50	42	Vista	48	Vista	48	18	72.5	72.5	122	6	3	120.5	136
75	55	17	73	56	56	25	98.5	97.5	155	6	3	153.5	169
100	50	18	74	56	112	25	155.5	122.5	212	8	4	210.5	226
125	55	37	96	59	118	25	183.5	147.5	240	8	4	238.5	254
150	62	56	118	62	124	25	211.5	172.5	268	8	4	266.5	282

HLQ20(con ammortizzo idraulico)



Slitta compatta a doppia guida(ricircolo di sfere)

Serie HLQ



Slitta compatta a doppia guida(ricircolo di sfere)



Serie HLQ—Accessori

Codice di ordinazione

F-HLQ 20 AS

Accessori

Cilindro modello

Dimensione alesaggio

Tipo di accessori

- A: ammortizzo regolabile
- AS: ammortizzo regolabile anteriore
- AF: ammortizzo regolabile posteriore
- B: ammortizzo idraulico
- BS: ammortizzo idraulico anteriore
- BF: ammortizzo idraulico posteriore

Selezione degli accessori

Accessori\Stelo		6	8	12
Ammortizzo regolabile (ambo i lati)	A	F-HLQ6A	F-HLQ8A	F-HLQ12A
	B	×	F-HLQ8B	F-HLQ12B
Ammortizzo regolabile anteriore	AS	F-HLQ6AS	F-HLQ8AS	F-HLQ12AS
	BS	×	F-HLQ8BS	F-HLQ12BS
Ammortizzo regolabile posteriore	AF	F-HLQ6AF	F-HLQ8AF	F-HLQ12AF
	BF	×	F-HLQ8BF	F-HLQ12BF

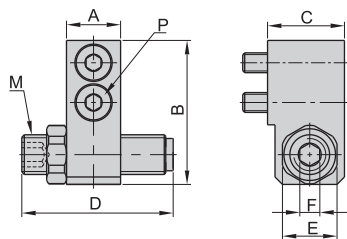
Accessori\Stelo		16	20	25
Ammortizzo regolabile (ambo i lati)	A	F-HLQ16A	F-HLQ20A	F-HLQ25A
	B	F-HLQ16B	F-HLQ20B	F-HLQ25B
Ammortizzo regolabile anteriore	AS	F-HLQ16AS	F-HLQ20AS	F-HLQ25AS
	BS	F-HLQ16BS	F-HLQ20BS	F-HLQ25BS
Ammortizzo regolabile posteriore	AF	F-HLQ16AF	F-HLQ20AF	F-HLQ25AF
	BF	F-HLQ16BF	F-HLQ20BF	F-HLQ25BF

Nota: A=AS+AF ; B=BS+BF.

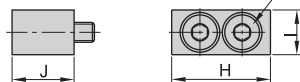
Dimensioni

AS(ammortizzo regolabile anteriore)

Sistema di montaggio su supporto



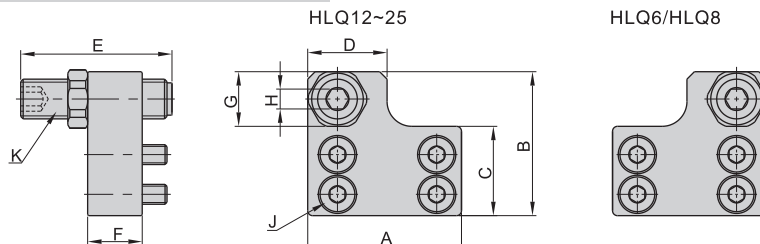
Sistema di montaggio tavolo



Alesaggio\Voce	Corsa regolazione	A	B	C	D	E	F
6	5	7	19	10.5	16.5	8	3
8	5	8.5	22	14	21.5	11	4
12	5	11	29	15.5	30.5	11	4
16	5	12	36	17.5	24	14	5
20	5	15	44.5	22	28	17	6
25	5	16	54	24	32	19	6

Alesaggio\Voce	M	P	H	I	J	Q
6	M6 × 1.0	M2.5X10	12.5	6.5	10.5	M2.5X10
8	M8 × 1.0	M3X14	14.5	8	12	M3X14
12	M8 × 1.0	M4X16	20	9	12.5	M4X12
16	M10 × 1.0	M5X16	23	10.5	17	M5X16
20	M12 × 1.0	M6X20	25	12.5	21	M6X20
25	M14 × 1.5	M8X20	33	16.5	23	M8X20

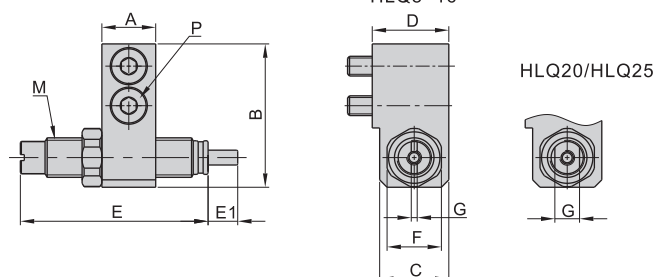
AF(ammortizzo regolabile posteriore)



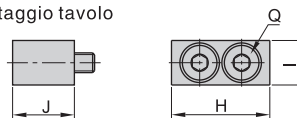
Alesaggio\Voce	Corsa regolazione	A	B	C	D	E	F	G	H	J	K
6	5	18	19	11	8	21.5	7	8	3	M2.5X6	M6X1.0
8	5	24	22.2	13	14	21.5	8.5	8	3	M3X8	M6X1.0
12	5	31	29	18	16	30.5	11	11	4	M4X12	M8X1.0
16	5	37	36	21.5	18	24	12	14	5	M5X12	M10X1.0
20	5	45.5	44	25.5	23	28	15	17	6	M5X16	M12X1.0
25	5	54	53.6	31.6	28	32	16	19	6	M6X18	M14X1.5

BS(ammortizzo idraulico anteriore)

Sistema di montaggio su supporto

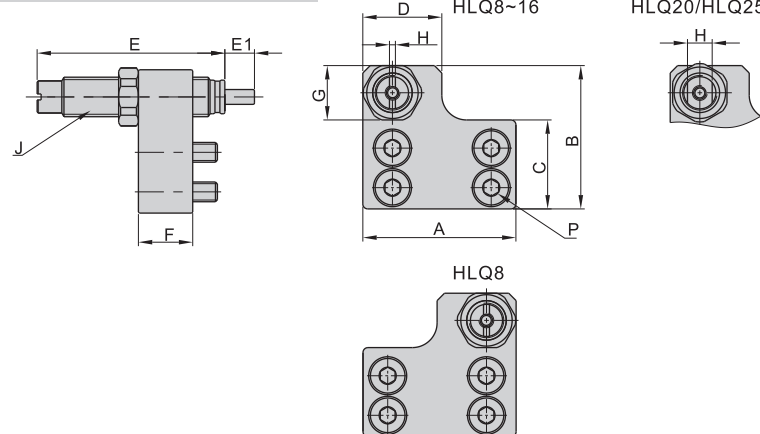


Sistema di montaggio tavolo



Alesaggio\Voce	A	B	C	D	E	E1	F	G	M	P	H	I	J	Q
8	8.5	22	12.5	14	38	6	11	1.2	M8X1.0	M3X14	14.5	8	12	M3X14
12	11	29	14	15.5	38	6	11	1.2	M8X1.0	M4X16	20	9	12.5	M4X12
16	12	36	16	17.5	48	7	14	1.2	M10X1.0	M5X16	23	10.5	17	M5X16
20	15	44.5	20	22	50	10	17	11	M12X1.0	M6X20	25	12.5	21	M6X20
25	16	54	22	24	66	12	19	12	M14X1.5	M8X20	33	16.5	23	M8X20

BF(ammortizzo idraulico posteriore)



Alesaggio\Voce	A	B	C	D	E	E1	F	G	H	J	P
8	24	23.5	13	14	38	6	8.5	11	1.2	M8X1.0	M3X8
12	31	29	18	16	38	6	11	11	1.2	M8X1.0	M4X12
16	37	36	21.5	18	48	7	12	14	1.2	M10X1.0	M5X12
20	45.5	44	25.5	23	50	10	15	17	11	M12X1.0	M5X16
25	54	53.6	31.6	28	66	12	16	19	12	M14X1.5	M6X18

